

# ЛЕКЦИЯ #15

## ТЕОРИЯ РЕЛАКСАЦИИ

### § 15.1 Матрица плотности

◆ Во многих случаях при построении модели квантовой системы  $S$ , взаимодействующей с электромагнитным полем, необходимо также учитывать ее взаимодействие с окружением  $E$ , которое рассматривается как система с неопределенно большим числом степеней свободы. Поскольку в общем случае ВФ системы  $S + E$  не распадается на произведение ВФ подсистем  $S$  и  $E$ , приписать подсистеме  $S$  состояние как вектор гильбертова пространства невозможно. Для формулировки замкнутого описания эволюции системы, взаимодействующей с окружением, необходимо использовать формализм матрицы плотности.

◆ Матрицей плотности  $\hat{\rho}$  замкнутой квантовой системы в счетном базисе  $\{\varphi_n\}$  называется эрмитова матрица с элементами  $\rho_{mn}$ , обладающая свойствами

$$\text{Sp} \hat{\rho} \equiv \sum_n \rho_{nn} = 1, \quad \rho_{nn} \geq 0 \quad (\forall n). \quad (1)$$

Последнее свойство должно выполняться в любом базисе, что влечет неравенство

$$|\rho_{mn}|^2 \leq \rho_{mm} \rho_{nn} \quad (\forall m, n). \quad (2)$$

Если  $\hat{Z}$  - произвольный оператор, имеющий в базисе  $\{\varphi_n\}$  матричные элементы  $Z_{mn}$ , то среднее значение физической величины  $Z$  в состоянии с матрицей плотности  $\hat{\rho}$  дается формулой

$$\bar{Z} = \sum_{m,n} Z_{mn} \rho_{nm} \equiv \text{Sp}(\hat{Z} \hat{\rho}). \quad (3)$$

Эта величина не зависит от выбора базиса.

◆ Состояния, в которых матрица плотности удовлетворяет соотношению

$$\hat{\rho}^2 = \hat{\rho}, \quad (4)$$

называются *чистыми*; таким состояниям может быть сопоставлена ВФ. Компоненты  $P, Q$  и  $R$  вектора Блоха двухуровневой системы (см. §11.3) связаны с элементами матрицы плотности чистого состояния соотношениями

$$\rho_{11} = \frac{1+R}{2}, \quad \rho_{12} = \frac{P+iQ}{2}, \quad \rho_{22} = \frac{1-R}{2} \quad (5)$$

Эти соотношения мы будем в дальнейшем использовать как определения компонент вектора Блоха двухуровневой системы и в смешанных состояниях.

◆ Для описания эволюции системы следует принять, что уравнение движения для матрицы плотности системы с гамильтонианом  $\hat{H}$  имеет вид

$$i\hbar \frac{d\hat{\rho}}{dt} = [\hat{H}, \hat{\rho}]. \quad (6)$$

Если в качестве базиса  $\{\Phi_n\}$  используются собственные функции гамильтониана  $\hat{H}$ , (матрица гамильтониана диагональна), то уравнение (6) решается элементарно:

$$\rho_{mn}(t) = \rho_{mn}(0) \exp(-i\omega_{nm}t). \quad (7)$$

В частности, диагональные матричные элементы, определяющие вероятности найти систему в состоянии  $\Phi_n$ , постоянны.

☆ Пусть на двухуровневую систему  $\hat{H}$  наложено постоянное возмущение  $\hat{V}$ , так что матрица гамильтониана в базисе  $\{\Phi_n\}$  имеет вид

$$\hat{H} = \begin{vmatrix} \omega_1 & V \\ V & \omega_2 \end{vmatrix}.$$

Найти для этой системы зависимость  $\rho_{mn}(t)$ .

## **§ 15.2 Усреднение закона движения матрицы плотности: неоднородное уширение**

◆ Формализм матрицы плотности открывает путь к вычислению законов эволюции наблюдаемых подсистемы. Следует решить уравнения для матрицы плотности  $\rho(t)$  для системы  $S + E$  и усреднить найденное решение по переменным, относящимся к подсистеме  $E$ . Оставшееся выражение для  $\rho_S(t)$  позволяет вычислить все наблюдаемые величины, относящиеся к подсистеме  $S$ . Такая программа может быть реализована только в самых простых случаях.

◆ Рассмотрим простейший пример - двухуровневую подсистему  $S$ , находящуюся в контакте с окружением  $E$ , взаимодействие с которым имеет только диагональные матричные элементы, изменяющие частоту перехода  $\omega_{21}$ . Уравнения движения для элементов матрицы плотности имеют вид

$$\begin{aligned} i \frac{d\rho_{11}}{dt} &= 0, & i \frac{d\rho_{22}}{dt} &= 0, \\ i \frac{d\rho_{12}}{dt} &= \omega_{12}\rho_{12} + \Delta_N\rho_{12}. \end{aligned} \quad (8)$$

Величина сдвига уровней  $\Delta_N = V_{11,N} - V_{22,N}$  зависит от того, в каком состоянии  $\Psi_N$  находится окружение  $E$ . Уравнения для медленных компонент вектора Блоха имеют вид

$$\dot{u} = -\Delta v, \quad \dot{v} = \Delta u, \quad \dot{w} = 0. \quad (9)$$

Их решения

$$u = u_0 \cos \Delta t - v_0 \sin \Delta t, \quad v = v_0 \cos \Delta t + u_0 \sin \Delta t, \quad w = w_0. \quad (10)$$

Пусть распределение  $g(\Delta)$  можно считать непрерывным (это важно!) и заданным, например, функцией

$$g(\Delta) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\delta^2}} \exp\left(-\frac{\Delta^2}{2\delta^2}\right). \quad (11)$$

Усредняя решение  $u(\Delta, t)$  по распределению  $g(\Delta)$ , получаем

$$\bar{u}(t) = u_0 \exp\left(-\frac{\delta^2 t^2}{2}\right). \quad (12)$$

Таким образом, средний по ансамблю вектор поляризации системы убывает со временем. Закон убывания зависит от деталей формы распределения  $g(\Delta)$ , но в целом скорость релаксации  $\Gamma$  примерно равна ширине спектрального распределения  $g(\Delta)$ . Воздействие окружения на нулевой частоте (заданное постоянными матричными элементами) ведет к затуханию средних значений **недиагональных** компонент матрицы плотности, связанных с поперечными компонентами вектора Блоха. Это явление называется *поперечной релаксацией*.

★ Рассмотренная выше модель применима к описанию доплеровского уширения линий в газах, если в качестве "окружения" рассматривать поступательные степени свободы излучающих атомов (молекул). Распределение частот имеет гауссов вид с шириной

$$\delta_D = \omega_{21} \sqrt{\frac{kT}{Mc^2}}$$

где  $M$  - масса атома. Для комнатной температуры ( $T = 300$  К,  $kT = 4.14 \cdot 10^{-14}$  эрг) и  $M = 40m_p$  имеем  $\delta_D = 4.4 \cdot 10^{-6} \omega_{21}$ . В оптическом диапазоне ( $\omega_{21} \sim 3 \cdot 10^{15} \text{ с}^{-1}$ ) доплеровская ширина линии  $\delta_D \sim 10^{10} \text{ с}^{-1}$ .

### **§ 15.3 Построение уравнений для матрицы плотности подсистемы: общая схема**

◆ Практически рецепт усреднения закона движения матрицы плотности системы по состояниям окружения, использованный в § 15.2, мало эффективен. В гамильтониане системы может быть порядка  $10^{23}$  переменных, и ре-

шить уравнения для матрицы плотности не удастся. Более эффективным является способ получения приближенных уравнений для элементов матрицы плотности подсистемы, в которой взаимодействие с окружением учтено некоторыми эффективными константами.

★ Это переносит в квантовую теорию хорошо известные в классической механике методы построения уравнений эволюции систем с диссипацией: простейший пример - линейный осциллятор с вязким трением с уравнением движения

$$\ddot{x} + \gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = 0.$$

◆ Опишем вкратце схему получения уравнений для матрицы плотности подсистемы. Далее мы полагаем  $\hbar \equiv 1$ . Пусть исходная система имеет гамильтониан

$$\hat{H} = \hat{H}_S(q) + \hat{H}_E(Q) + \hat{U}_{SE}(q, Q). \quad (13)$$

Для нее можно ввести матрицу плотности  $\hat{\sigma} = \sigma_{ik, MN}$  (малые индексы нумеруют состояния базиса  $S$ , большие -  $E$ ). Если в качестве базиса взять стационарные состояния гамильтонианов подсистем  $S$  и  $E$ , то удобно работать в представлении взаимодействия:

$$\tilde{\sigma} = \exp i(H_S + H_E)t \cdot \hat{\sigma} \cdot \exp -i(H_S + H_E)t. \quad (14)$$

Уравнение движения для матрицы плотности системы принимает вид

$$\frac{d\tilde{\sigma}}{dt} = -i[\tilde{U}, \tilde{\sigma}], \quad (15)$$

где  $\tilde{U}$  есть оператор взаимодействия подсистем  $S$  и  $E$ , взятый в представлении взаимодействия. Превращение этого уравнения в уравнение движения для матрицы плотности  $\hat{\rho}$  подсистемы  $S$  ( $\hat{\rho}_{ik} = \text{Sp}_E \hat{\sigma}$ ) составляет основу первого приближения теории релаксации. Ниже излагается общая схема такого вывода: детали расчетов приведены в [Ф72, с.123-136; Д77, с.190-200].

📖 [Ф72] - Файн В.М. Квантовая радиофизика. Том 1. Фотоны и нелинейная оптика. - М.: "Сов. Радио", 1972. - 472 с.

📖 [Д77] - Апанасевич П.А. Основы теории взаимодействия света с веществом. - Минск, "Наука и техника", 1977. - 496 с.

◆ При рассмотрении релаксации мы не учитываем влияние внешнего поля  $F_1$ , предполагая, что его можно добавить непосредственно в усредненные уравнения. Такой подход оправдан, если влияние внешнего поля на систему достаточно мало в том смысле, что слабо сказывается на взаимодействии системы с термостатом.

◆ Основные этапы преобразования таковы.

①. Уравнение для эволюции в представлении взаимодействия представляется в интегральной форме,

$$\tilde{\sigma} = -i \int [\tilde{U}(t'), \tilde{\sigma}(t')] dt', \quad (16)$$

Это выражение подставляется в правую часть уравнения движения для матрицы плотности системы:

$$\frac{d\tilde{\sigma}}{dt} = - \int [\tilde{U}(t), [\tilde{U}(t'), \tilde{\sigma}(t')]] dt. \quad (17)$$

В результате под интегралом возникают билинейные по матричным элементам оператора взаимодействия  $\tilde{U}$  члены, которые удобно оценивать и усреднять.

②. Проводится факторизация матрицы плотности системы на произведение матриц плотности подсистемы и окружения:  $\tilde{\sigma} = \tilde{\rho} \cdot \tilde{P}$ . Вводится постулат о том, что матрица плотности окружения - термостата  $\tilde{P}$  известна, не зависит от состояния рассматриваемой подсистемы  $S$  и имеет диагональную форму:

$$P_{MN} = w_N \delta_{MN}. \quad (18)$$

③. Проводится усреднение интегро-дифференциального уравнения по состояниям термостата ( $\hat{\rho}_{ik} = \text{Sp}_E \hat{\sigma}$ ).

④. Вводится приближение случайных фаз: в правой части под интегралом сохраняются только члены с “авторезонансными” экспонентами.

⑤. Принимается, что корреляции матричных элементов оператора взаимодействия затухают быстро в сравнении со скоростью изменения матричных элементов матрицы плотности. Это позволяет превратить интегро - дифференциальное уравнение в дифференциальное с постоянными коэффициентами.

★ Напоминание из нелинейной динамики. Система с памятью о прошлом обладает бесконечным числом степеней свободы. Именно в этом месте происходит редукция системы с неопределенно большим числом степеней свободы к системе с конечным их числом (типа двухуровневой).

★ Рассмотрим пример. Если в качестве термостата выступает фононная подсистема (колебания решетки кристалла), то время затухания корреляций можно оценить как период колебаний с максимальной - дебаевской - частотой:  $\tau \sim \omega_D^{-1} \sim 10^{-13}$  с. Характерную скорость изменения матричных элементов можно оценить частотой Раби:  $\dot{\rho}/\rho \sim \Omega_s \sim 10^{12}$  с<sup>-1</sup>. Таким образом, в стандартных условиях неравенство  $\tau(\dot{\rho}/\rho) \ll 1$  выполняется, но с небольшим запасом.